

ФАКУЛЬТЕТ АВТОМАТИКИ, ТЕЛЕМЕХАНІКИ ТА ЗВ'ЯЗКУ

**Кафедра «Автоматика та комп'ютерне телекерування
рухом поїздів»**

ТЕОРІЯ АВТОМАТИЧНОГО КЕРУВАННЯ

МЕТОДИЧНІ ВКАЗІВКИ

**до виконання розрахунково-графічної,
контрольної та курсової роботи**

***"РОЗРОБЛЕННЯ ЦИКЛІЧНОГО КОДУ ДЛЯ СИСТЕМИ
ТЕЛЕКЕРУВАННЯ ЗІ ЗМІННО-ЯКІСНОЮ ЧАСТОТНОЮ
МАНІПУЛЯЦІЄЮ СИГНАЛІВ"***

Частина 2. СИСТЕМИ ТЕЛЕКЕРУВАННЯ

Харків 2011

Методичні вказівки розглянуто та рекомендовано до друку на засіданні кафедри "Автоматика та комп'ютерне телекерування рухом поїздів" 9 грудня 2010 р., протокол № 4.

Наведені варіанти завдань та методичні рекомендації до виконання розрахунково-графічної, контрольної та курсової роботи "Розроблення циклічного коду для системи телекерування зі змінно-якісною частотною маніпуляцією сигналів" з дисципліни "Теорія автоматичного керування", ч. 2 "Системи телекерування".

Призначено для студентів денної та заочної форми навчання, а також студентів, що отримують другу вищу освіту за напрямом 0925 "Автоматизація та комп'ютерно-інтегровані технології", спеціальність 092507 "Автоматика і автоматизація на транспорті".

Укладач

проф. В.Ш. Хісматулін

Рецензент

доц. С.В. Кошевий

ТЕОРІЯ АВТОМАТИЧНОГО КЕРУВАННЯ

МЕТОДИЧНІ ВКАЗІВКИ

до виконання розрахунково-графічної,
контрольної та курсової роботи

*"РОЗРОБЛЕННЯ ЦИКЛІЧНОГО КОДУ ДЛЯ СИСТЕМИ
ТЕЛЕКЕРУВАННЯ ЗІ ЗМІННО-ЯКІСНОЮ ЧАСТОТНОЮ
МАНІПУЛЯЦІЄЮ СИГНАЛІВ"*

Частина 2. СИСТЕМИ ТЕЛЕКЕРУВАННЯ

Відповідальний за випуск Хісматулін В.Ш.

Редактор Решетилова В.В.

Підписано до друку 25.01.11 р.

Формат паперу 60x84 1/16 . Папір писальний.

Умовн.-друк.арк. 0,75. Тираж 100. Замовлення №

Видавець та виготовлювач Українська державна академія залізничного транспорту
61050, Харків - 50, майдан Фейєрбаха, 7

Свідоцтво суб'єкта видавничої справи ДК № 2874 від 12.06.2007 р.

ЗМІСТ

| | |
|---|----|
| 1 Завдання | 4 |
| 2 Методичні вказівки щодо виконання завдання | 7 |
| 2.1 Загальна характеристика й принцип побудови циклічних кодів | 7 |
| 2.2 Метод твірної матриці | 10 |
| 2.3 Кориговальні здатності й завадостійкість циклічного коду | 13 |
| 2.4 Алгоритм виправлення одиночних помилок | 14 |
| 2.5 Функціональні схеми пристроїв кодування та декодування циклічних кодів | 16 |
| 2.5.1 Функціональна схема пристрою кодування | 16 |
| 2.5.2 Функціональна схема пристрою декодування | 18 |
| 2.6 Змінно-якісна частотна маніпуляція сигналів | 21 |
| Список літератури | 22 |

1 Завдання

У системі телекерування для захисту від помилок використовується надлишкове кодування переданих команд за допомогою циклічних кодів і змінно-якісна частотна маніпуляція сигналів.

Для розроблення системи телекерування виконати таке:

1) для заданого інформаційного повідомлення G й твірного полінома $P(x)$ знайти циклічний код F :

а) як результат додавання добутку $G(x) \cdot x^m$ із залишком $R(x)$;

б) як результат перемножування частки $Q(x)$ на твірний поліном $P(x)$;

2) для заданої розрядності k інформаційного повідомлення й твірного полінома $P(x)$ визначити твірну матрицю U . За допомогою твірної матриці знайти циклічний код F для заданого інформаційного повідомлення G ;

3) визначити коригувальні здатності заданого циклічного коду. Для заданої ймовірності P_e спотворення одного розряду повідомлення оцінити ймовірність невиявлення помилок;

4) для заданої розрядності k інформаційного повідомлення й твірного полінома $P(x)$ скласти таблицю синдромів R_D . Для розрахованого у п.п. 1, 2 циклічного коду F та заданої комбінації помилок D записати прийняту спотворену комбінацію $H(x)$. Користуючись таблицею, відновити код;

5) для заданої розрядності k інформаційного повідомлення G й твірного полінома $P(x)$ розробити функціональні схеми пристроїв кодування й декодування циклічних кодів. Скласти таблиці алгоритмів формування та декодування циклічного коду;

б) побудувати частотно-часову діаграму передачі повідомлення, що містить заданий циклічний код F , з використанням змінно-якісної частотної маніпуляції сигналів.

Варіанти завдань для студентів денної форми навчання наведені в таблиці 1. Номер варіанта визначається за правилом

$$N = z - 30 \cdot \text{int}(z/30),$$

де z – дві останні цифри номера залікової книжки студента;
 $\text{int}(*)$ – ціла частина числа.

Таблиця 1 – Варіанти завдань для студентів денної форми навчання

| Варіант | $P(x) \rightarrow P$ | $G(x) \rightarrow G$ | k | P_e | $D(x) \rightarrow D$ |
|---------|----------------------|----------------------|-----|---------------------|----------------------|
| 0 | 10011 | 100111 | 6 | 10^{-4} | 0001000000 |
| 1 | 11001 | 010100 | 6 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0100000000 |
| 2 | 10011 | 110011 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0010000000 |
| 3 | 10011 | 101101 | 6 | 10^{-5} | 0000100000 |
| 4 | 11001 | 101001 | 6 | $2 \cdot 10^{-5}$ | 0100000000 |
| 5 | 11001 | 001101 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-5}$ | 0001000000 |
| 6 | 10011 | 110010 | 6 | 10^{-3} | 0000010000 |
| 7 | 11001 | 101110 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-3}$ | 0010000000 |
| 8 | 10011 | 001110 | 6 | $2 \cdot 10^{-3}$ | 1000000000 |
| 9 | 10011 | 000111 | 6 | 10^{-4} | 0000100000 |
| 10 | 11001 | 111000 | 6 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0001000000 |
| 11 | 11001 | 101111 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0100000000 |
| 12 | 10011 | 010010 | 6 | 10^{-5} | 0010000000 |
| 13 | 11001 | 101100 | 6 | $2 \cdot 10^{-5}$ | 0000100000 |
| 14 | 10011 | 011001 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-5}$ | 0100000000 |
| 15 | 10011 | 001000 | 6 | 10^{-3} | 0001000000 |
| 16 | 11001 | 110111 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-3}$ | 0000010000 |
| 17 | 11001 | 111100 | 6 | $2 \cdot 10^{-3}$ | 0010000000 |
| 18 | 10011 | 010110 | 6 | 10^{-4} | 1000000000 |
| 19 | 11001 | 110000 | 6 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0001000000 |
| 20 | 10011 | 000101 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0100000000 |
| 21 | 10011 | 111101 | 6 | 10^{-5} | 0010000000 |
| 22 | 11001 | 001100 | 6 | $2 \cdot 10^{-5}$ | 0000100000 |
| 23 | 10011 | 101010 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-5}$ | 0100000000 |
| 24 | 10011 | 101101 | 6 | 10^{-3} | 0001000000 |
| 25 | 11001 | 001111 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-3}$ | 0000010000 |
| 26 | 11001 | 011000 | 6 | $2 \cdot 10^{-3}$ | 0010000000 |
| 27 | 10011 | 010100 | 6 | 10^{-4} | 1000000000 |
| 28 | 11001 | 001011 | 6 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0000100000 |
| 29 | 10011 | 111001 | 6 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0001000000 |

Варіанти завдань для студентів заочної форми навчання та другої освіти наведені в таблиці 2. У контрольній роботі виконуються п.п. 1 – 4. У курсовій роботі виконуються п.п. 1 – 6.

Номер варіанта визначається за правилом

$$N = z - 20 \cdot \text{int}(z/20),$$

де z – дві останні цифри номера залікової книжки студента;

$\text{int}(*)$ – ціла частина числа.

Таблиця 2 – Варіанти завдань для студентів заочної форми навчання та другої освіти

| Варіант | $P(x) \rightarrow P$ | $G(x) \rightarrow G$ | k | P_e | $D(x) \rightarrow D$ |
|---------|----------------------|----------------------|-----|---------------------|----------------------|
| 0 | 1011 | 1001 | 4 | 10^{-4} | 0001000 |
| 1 | 1101 | 0101 | 4 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0100000 |
| 2 | 1011 | 1100 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0010000 |
| 3 | 1011 | 1011 | 4 | 10^{-5} | 0000100 |
| 4 | 1101 | 1010 | 4 | $2 \cdot 10^{-5}$ | 0100000 |
| 5 | 1101 | 0011 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-5}$ | 0001000 |
| 6 | 1011 | 1100 | 4 | 10^{-3} | 0000010 |
| 7 | 1101 | 1011 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-3}$ | 0010000 |
| 8 | 1011 | 0011 | 4 | $2 \cdot 10^{-3}$ | 1000000 |
| 9 | 1011 | 0001 | 4 | 10^{-4} | 0000100 |
| 10 | 1101 | 1110 | 4 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0001000 |
| 11 | 1101 | 1011 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-4}$ | 0100000 |
| 12 | 1011 | 0100 | 4 | 10^{-5} | 0010000 |
| 13 | 1101 | 1011 | 4 | $2 \cdot 10^{-5}$ | 0000100 |
| 14 | 1011 | 0110 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-5}$ | 0100000 |
| 15 | 1011 | 0010 | 4 | 10^{-3} | 0001000 |
| 16 | 1101 | 1101 | 4 | $0.5 \cdot 10^{-3}$ | 0000010 |
| 17 | 1101 | 1111 | 4 | $2 \cdot 10^{-3}$ | 0010000 |
| 18 | 1011 | 0101 | 4 | 10^{-4} | 1000000 |
| 19 | 1101 | 1100 | 4 | $2 \cdot 10^{-4}$ | 0001000 |

2 Методичні вказівки щодо виконання завдання

2.1 Загальна характеристика й принцип побудови циклічних кодів

Циклічні коди відносяться до лінійних систематичних розподільних кодів. Вони мають фіксовані кількість розрядів і місце розташування інформаційної й контрольної частин. При загальній довжині кодової комбінації n розрядів і довжині інформаційної частини k розрядів код позначається як (n, k) код. Структура (n, k) коду має такий вигляд:

$$\begin{array}{c}
 \underbrace{\text{***} \quad \text{**}}_{k \text{ біт інформації}} \quad \underbrace{\text{***} \quad \text{**}}_{m \text{ біт контролю}} \\
 \underbrace{\text{***} \quad \text{**} \quad \text{***} \quad \text{**}}_{n=k+m \text{ біт коду}} \\
 \text{çàèî äî äâî ä ï î â³äî ì ääî í ÿ
 \end{array}$$

Циклічні коди будуються на основі операцій з інформаційними $G(x)$ і твірним $P(x)$ поліномами (многочленами) у кінцевому полі двійкових чисел. Умовне подання двійкового коду у вигляді полінома полягає в заміні основи 2 на фіктивну змінну x . Наприклад, коду 10101001 відповідає поліном

$$F(x) = 1 \cdot x^7 + 0 \cdot x^6 + 1 \cdot x^5 + 0 \cdot x^4 + 1 \cdot x^3 + 0 \cdot x^2 + 0 \cdot x^1 + 1 \cdot x^0. \quad (1)$$

Як інформаційні поліноми $G(x)$ використовуються кодові комбінації двійкового коду на всі сполучення, кількість комбінацій N якого при k інформаційних розрядах дорівнює

$$N = 2^k. \quad (2)$$

Твірний поліном $P(x)$ циклічного коду вибирається із числа многочленів, які не зводяться, тобто діляться без залишку тільки на себе або на одиницю. Деякі многочлени, які не зводяться, і їхні двійкові еквіваленти наведені в таблиці 3.

Таблиця 3 – Деякі многочлени, які не зводяться, і їхні двійкові еквіваленти

| | |
|------------------------|---------------------------------|
| $x + 1 \rightarrow 11$ | $x^4 + x + 1 \rightarrow 10011$ |
|------------------------|---------------------------------|

| | |
|----------------------------------|---|
| $x^2 + x + 1 \rightarrow 111$ | $x^4 + x^3 + 1 \rightarrow 11001$ |
| $x^3 + x + 1 \rightarrow 1011$ | $x^4 + x^3 + x^2 + x + 1 \rightarrow 11111$ |
| $x^3 + x^2 + 1 \rightarrow 1101$ | $x^5 + x^2 + 1 \rightarrow 100101$ |

Ступінь m твірного полінома $P(x)$ дорівнює кількості перевірочних (контрольних) розрядів і визначає мінімальну кодову відстань, а, отже, здатності циклічного коду з корекції помилок.

З метою утворення розподільних (систематичних) кодів, у яких контрольні розряди приписуються наприкінці коду після інформаційних символів, при формуванні циклічного коду кодова комбінація $G(x)$ двійкового коду спочатку помножується на одночлен x^m , що має той же ступінь, що й твірний поліном $P(x)$. Як відомо, множення $G(x) \cdot x^m$ приводить до зсуву інформаційного полінома $G(x)$ на m розрядів уліво (приписування наприкінці комбінації m нулів). Надалі додана частина заміняється перевірочною $R(x)$.

Перевірочна частина утворюється як залишок від ділення в кінцевому полі добутку $G(x) \cdot x^m$ на поліном $P(x)$:

$$G(x) \cdot x^m / P(x) = Q(x) \oplus R(x) / P(x), \quad (3)$$

де $Q(x)$ – ціла частка від ділення;

$R(x)$ – залишок, що містить m розрядів.

Після перемножування виразу (3) на $P(x)$ і перенесення $R(x)$ в іншу частину рівності без зміни знака одержимо

$$F(x) = G(x) \cdot x^m \oplus R(x) = Q(x) \otimes P(x), \quad (4)$$

де $F(x)$ – циклічний код, утворений для кодової комбінації $G(x)$.

З виразу (4) маємо, що циклічний код математично може бути отриманий двома способами:

а) як результат додавання добутку $G(x) \cdot x^m$ із залишком $R(x)$;

б) як результат перемножування частки $Q(x)$ на твірний поліном $P(x)$.

Приклад. Одержати циклічний код для інформаційного коду $G(x) = x^3 + 1 \rightarrow G = 1001$ й твірного полінома $P(x) = x^3 + x^2 \rightarrow P = 11101$.

1) знаходимо добуток $G(x) \cdot x^3 = x^6 + x^3 \rightarrow 1001000$;

2) проводимо ділення $G(x) \cdot x^3 / P(x)$:

$$\begin{array}{r}
 \oplus 1001000 \quad | \quad 1101 \\
 \underline{1101} \quad \quad \quad | \quad \underline{1111} \text{ – частка } Q \\
 \oplus 1000 \\
 \oplus \underline{1101} \\
 \oplus 1010 \\
 \oplus \underline{1101} \\
 \oplus 1110 \\
 \oplus \underline{1101} \\
 \hline
 011 \text{ – залишок } R
 \end{array}$$

3) визначаємо комбінацію циклічного коду:

а) як результат додавання добутку $G(x) \cdot x^m$ із залишком $R(x)$:

$$F(x) = G(x) \cdot x^m \oplus R(x);$$

$$\begin{array}{r}
 \oplus 1001000 \\
 \oplus \quad \quad 011 \\
 \hline
 F(x) \rightarrow 1001011
 \end{array}$$

б) як результат перемножування частки $Q(x)$ на твірний поліном $P(x)$:

$$F(x) = Q(x) \otimes P(x);$$

$$\begin{array}{r} \otimes \begin{array}{r} 1111 \\ 1101 \\ \hline 1111 \end{array} \\ \oplus \begin{array}{r} 1111 \\ 1111 \\ \hline 1001011 \end{array} \end{array}$$

2.2 Метод твірної матриці

Для задання лінійного коду використовується також інший спосіб. Він заснований на тім, що у всякому підпросторі лінійного простору можна вибрати базис, тобто таку лінійно незалежну систему з k векторів a_1, a_2, \dots, a_k , що складаються з n компонентів кожний, через які лінійно виражаються всі взагалі вектори підпростору. Таким чином, система базисних векторів a_1, a_2, \dots, a_k повністю визначає лінійний (n, k) -код. Матриця U , складена з них,

$$U = (a_1 \ a_2 \ \dots \ a_k)^T, \quad (5)$$

називається *твірною матрицею* коду.

При заданій інформаційній комбінації G відповідна кодова комбінація буде визначатися виразом

$$F = G \otimes U. \quad (6)$$

Твірна матриця циклічного (n, k) -коду складається з одиничної матриці E , що містить k рядків й k стовпців, і матриці доповнень M_R , що містить k рядків і m стовпців:

$$U = \underbrace{\left(E \quad M_R \right)}_E = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & R_k \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & R_{k-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & R_1 \end{pmatrix}}_{M_R}. \quad (7)$$

Рядками матриці доповнень M_R є k m -розрядних часткових залишків R_1, R_2, \dots, R_k від розподілу одиниці з $(n-1)$ нулями на твірний многочлен, причому перший залишок записується у останньому рядку, а останній – у першому.

Як відзначалося, рядки твірної матриці є вихідними лінійно незалежними кодовими комбінаціями a_1, a_2, \dots, a_k . Всі інші кодові комбінації циклічного коду створюються або відповідно до виразу (6), або підсумовуванням по модулю 2 усіляких варіантів вихідних кодових комбінацій a_1, a_2, \dots, a_k .

Приклад. Знайти твірну матрицю циклічного коду (7,4), якщо твірний многочлен $P(x) = x^3 + x^2 + 1 \rightarrow 1101$. Записати кодову комбінацію для інформаційної частини $G(x) = x^3 + 1 \rightarrow 1001$.

1) записуємо одиничну матрицю розміром $k \times k$:

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix};$$

2) доповнень

$$\begin{array}{r|l} \oplus \begin{array}{r} 1000000 \\ 1101 \\ \hline 101 \\ 1010 \\ \oplus 1101 \\ \hline 111 \\ 1110 \\ \oplus 1101 \\ \hline 011 \\ 110 \end{array} & \begin{array}{l} R_1 \\ R_2 \\ 11 \\ R_3 \\ R_4 \end{array} \end{array}$$

розраховуємо матрицю розміром $k \times m$:

$$M_R = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix};$$

3) записуємо твірну матрицю

$$U = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \end{pmatrix}.$$

4) знаходимо кодову комбінацію для вектора $G = (1 \ 0 \ 0 \ 1)$:

$$F = G \otimes U =$$

$$= (1 \ 0 \ 0 \ 1) \otimes \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = (1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1).$$

Виходячи зі структури вектора $G = (1 \ 0 \ 0 \ 1)$ можна також знайти кодову комбінацію шляхом додавання першої та четвертої вихідних лінійно незалежних кодових комбінацій:

$$F = a_1 \oplus a_4 = (1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1).$$

2.3 Коригувальні здатності й завадостійкість циклічного коду

Коригувальні здатності циклічного коду визначаються вибором твірного полінома $P(x)$ і кількістю перевірочних розрядів m .

Циклічні коди, що виправляють одиночні помилки або виявляють одиночні й подвійні помилки, мають мінімальну кодову відстань $d_{\min} = 3$. Число контрольних символів $m = n - k$ таких кодів залежить від числа інформаційних символів k , а виходить, і від довжини всієї кодової комбінації. Значення m повинне задовольняти емпіричну формулу

$$m = \lceil \log_2((k+1) + \lceil \log_2(k+1) \rceil) \rceil, \quad (8)$$

де $\lceil * \rceil$ — знак округлення у бік більшого значення.

При цьому загальне число ненульових компонентів многочлена $P(x)$ не повинне бути менше мінімальної кодової відстані d_{\min} . Ряд твірних поліномів, що задовольняють ці вимоги, наведений у таблиці 4.

Таблиця 4 – Поліноми для виправлення однократних помилок

| k | m | n | $P(x)$ |
|--------|-----|--------|---|
| 2...4 | 3 | 5...7 | $x^3 + x + 1 \rightarrow 1011$; $x^3 + x^2 + 1 \rightarrow 1101$ |
| 5...11 | 4 | 9...15 | $x^4 + x + 1 \rightarrow 10011$; $x^4 + x^3 + 1 \rightarrow 11001$; |

Імовірність невиявлення помилок в (n, k) -циклічному коді визначається виразом:

$$D_{ii} = \frac{1}{2^{n-k}} \sum_{i=3}^n C_n^i P_e^i (1 - P_e)^i,$$

де C_n^i – число сполучень із n елементів по i , $C_n^i = \frac{n!}{i!(n-i)!}$;

P_e – імовірність спотворення одного розряду повідомлення.

Якщо $P_e \ll 1$, то цей вираз можна спростити:

$$D_{i\hat{i}} \cong \frac{1}{2^{n-3}} C_n^3 P_e^3. \quad (9)$$

2.4 Алгоритм виправлення одиночних помилок

При спотвореннях окремих розрядів у каналі зв'язку на приймальній стороні замість кодової комбінації циклічного коду $F(x)$ виявляється кодова комбінація

$$H(x) = F(x) \oplus D(x), \quad (10)$$

де $D(x)$ – многочлен помилок, що містить одиниці на тих позиціях, де є спотворення прийнятої комбінації.

У цьому випадку в результаті розподілу спотвореної кодової комбінації $H(x)$ на твірний поліном $P(x)$ одержимо

$$\begin{aligned} \frac{H(x)}{P(x)} &= \frac{F(x)}{P(x)} \oplus \frac{D(x)}{P(x)} = \frac{Q(x) \otimes P(x)}{P(x)} \oplus \frac{D(x)}{P(x)} = \\ &= Q(x) \oplus R_D(x), \end{aligned} \quad (11)$$

де $R_D(x)$ – залишок (синдром), обумовлений наявністю спотворень,
 $R_D(x) = D(x) / P(x)$.

Існує декілька варіантів декодування циклічних кодів з виправленням помилок. Розглянемо табличний варіант, який може застосовуватись не лише для виправлення одиночних помилок, а й для всіх, що відповідають корегувальній здатності коду. Він полягає в тому, що для всіх варіантів многочлена помилок $D(x)$, які можуть бути виправлені при коді (n, k) з твірним многочленом $P(x)$, заздалегідь підраховуються залишки

(синдроми) $R_D(x)$. Результати записуються у таблицю, яка зберігається у блоці визначення місця помилки.

Після ділення прийнятої кодової комбінації $H(x)$ на $P(x)$ по величині синдрому $R_D(x)$ з таблиці визначається многочлен помилок $D(x)$. Далі він додається до прийнятої комбінації, внаслідок чого створюється виправлена кодова комбінація $\tilde{F}(x)$:

$$\tilde{F}(x) = H(x) \oplus D(x). \quad (12)$$

При технічній реалізації такого методу виправлення помилок в моменти часу, коли відбувається передача спотвореного розряду із вхідного регістра на вихід, у блоці визначення місця помилки формується коригувальний символ $Kr = 1$. Він додається по модулю 2 до прийнятого спотвореного розряду, у результаті чого спотворений розряд інвертується.

Приклад. Синдроми всіх одиночних помилок коду (7,4) з твірним многочленом $P(x) = x^3 + x^2 + 1 \rightarrow 1101$ наведені у таблиці 5.

Таблиця 5

| D | R_D |
|---------|-------|
| 1000000 | 110 |
| 0100000 | 011 |
| 0010000 | 111 |
| 0001000 | 101 |
| 0000100 | 100 |
| 0000010 | 010 |
| 0000001 | 001 |

Нехай прийнята комбінація $H = 1000011$, тоді залишок

$$R_D(x) = H(x) / P(x) \rightarrow R_D = 101.$$

З таблиці 5 маємо, що залишку $R_D = 101$ відповідає вектор помилок $D = 0001000$. Отже, виправлена кодова комбінація

$$\tilde{F} = 1000011 \oplus 0001000 = 1001011.$$

Якщо кількість помилок у прийнятій комбінації перевищує корегувальну здатність коду, то виправлення спотворень стає неможливим, тому що залишки будуть повторюватись. Крім того, якщо кількість помилок перевищує спроможність коду до виявлення помилок, то у деяких випадках многочлен помилок $D(x)$ ділиться цілком на твірний поліном $P(x)$. Помилки при цьому зовсім не виявляються, а повідомлення $H(x)$ сприймається як правильне.

2.5 Функціональні схеми пристроїв кодування та декодування циклічних кодів

2.5.1 Функціональна схема пристрою кодування

Розглянемо реалізацію алгоритму кодування шляхом додавання добутку $G(x) \cdot x^m$ із залишком $R(x)$.

Для одержання добутку $G(x) \cdot x^m$ використовується m -розрядний регістр зсуву із прямим зв'язком із входу на вихід. Для одержання залишку $R(x)$ при діленні $G(x) \cdot x^m$ на многочлен $P(x)$ використовується m -розрядний регістр зсуву зі зворотними зв'язками через суматори по модулю два. На практиці операції множення й ділення виконують за допомогою одного регістра зсуву із прямими й зворотними зв'язками, а операцію додавання інформаційного й контрольного компонентів коду реалізують шляхом комутації джерела сигналу логічними ключами.

Функціональна схема пристрою кодування для твірного многочлена $P(x) = x^m + a_{m-1} \cdot x^{m-1} + \dots + a_1 \cdot x + 1$, де a_1, \dots, a_{m-1} – множники, що дорівнюють нулю або одиниці, наведена на рисунку 1. Тут, на відміну від звичайної схеми ділення, крім зворотних зв'язків з виходу останнього тригера на входи, для яких множники a_1, \dots, a_{m-1} дорівнюють одиниці, уведений прямий

зв'язок з виходу першого суматора на інші. Цим забезпечується одночасне множення вхідного коду $G(x)$ на x^m й ділення на $P(x)$.

На початку кодування ключ $K1$ перебуває у верхньому положенні, а ключ $K2$ – у нижньому. Інформаційна кодова комбінація G з k імпульсів подається безпосередньо на вихід й одночасно на схему множення-ділення. У схемі за $k = n - m$ тактів формується залишок $R(x)$, що складається з контрольних символів. Після k тактів ключ $K2$ розмикається, а ключ $K1$ переводиться в нижнє положення. За наступних m тактів контрольні символи виводяться з регістра безпосередньо за інформаційними символами.

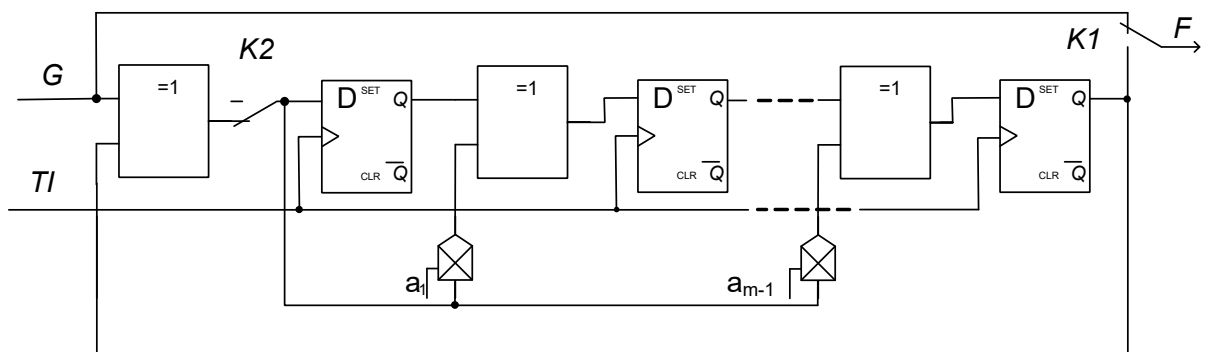


Рисунок 1

Приклад. На рисунку 2 наведена схема формування циклічного коду (7,4) для твірного многочлена $P(x) = x^3 + x + 1 \rightarrow 1011$. Робота схеми для інформаційного коду $G = 1001$ пояснюється за допомогою таблиці 6.

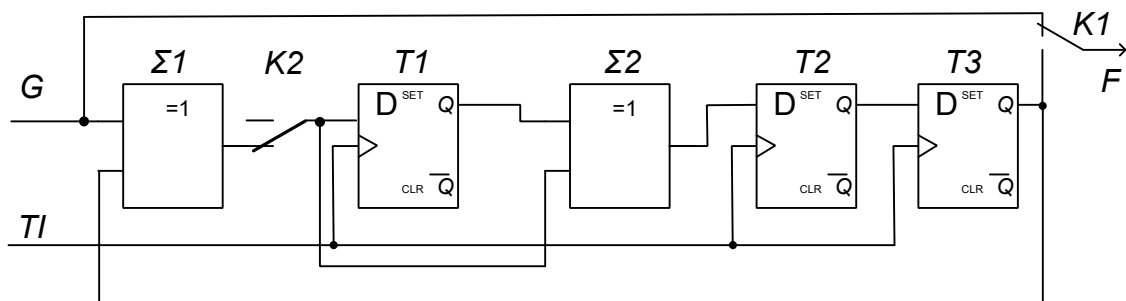


Рисунок 2

Таблиця 6 – Алгоритм формування циклічного коду

| № TI | K1 | K2 | G | Σ1 | Вих. | Σ2 | Вих. | Вих. | F |
|------|----|----|---|----|------|----|------|------|---|
|------|----|----|---|----|------|----|------|------|---|

| | | | | | $T1$ | | $T2$ | $T3$ | |
|---|---|---|---|---|------|---|------|------|---|
| 1 | ↑ | ↓ | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 |
| 2 | ↑ | ↓ | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 3 | ↑ | ↓ | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 4 | ↑ | ↓ | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 1 | 1 |
| 5 | ↓ | ↑ | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| 6 | ↓ | ↑ | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 7 | ↓ | ↑ | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |

2.5.2 Функціональна схема пристрою декодування

Прийнятий код може бути спотворений внаслідок впливу перешкод у каналі зв'язку. У результаті на приймальній стороні замість кодової комбінації циклічного коду F виявляється прийнята (правильна або спотворена) кодова комбінація H .

Відповідно до виразу (11), наявність залишку при діленні прийнятої кодової комбінації $H(x)$ на твірний поліном є свідченням того, що в прийнятій комбінації є помилки. Дана властивість використовується для перевірки відсутності помилок у прийнятій комбінації. При цьому помилки не будуть виявлятися тільки в тих випадках, коли многочлен помилок $D(x)$ ділиться на твірний многочлен цілком.

Структурна схема декодера циклічного коду наведена на рисунку 3. Прийнята комбінація H записується у вхідний регістр зсуву і одночасно шляхом ділення на твірний поліном перевіряється на наявність помилок. Якщо ділення виконується без залишку, то на виході схеми «I» формується ознака правильного прийому $PR = 1$, і інформаційна частина із вхідного регістра передається для подальшого використання. Наявність залишку вказує на помилку в прийнятій кодовій комбінації. У цьому випадку ознака $PR = 0$, і проходження повідомлення на вихід блокується.

За величиною залишку (синдрому) R_D можна визначити вектор помилок D , а отже, позиції в прийнятому коді, де виникли помилки, і виправити їх. Для цього в моменти часу, коли відбувається передача спотвореного розряду із вхідного регістра на вихід, у блоці визначення місця помилки формується коригувальний символ $Kr = 1$. Він додається до прийнятого спотвореного розряду, у результаті чого спотворений розряд інвертується.

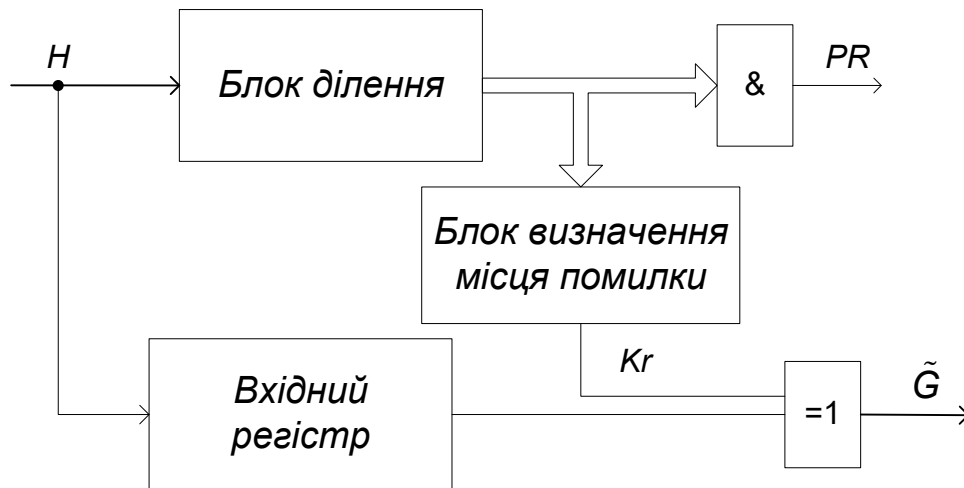


Рисунок 3

Приклад. На рисунку 4 наведена функціональна схема декодера, що виявляє й виправляє однократну помилку в коді (7,4) з твірним многочленом $P(x) = x^3 + x + 1 \rightarrow 1011$.

На вхід декодера з каналу зв'язку послідовним кодом подається прийнята комбінація H , що складається із 7 символів. Ця комбінація послідовно записується у вхідний 7-розрядний реєстр зсуву RG і одночасно в схемі ділення ($\Sigma 1, \Sigma 2, T1, T2, T3$) ділиться на твірний код $P = 1011$. Із приходом останнього символу (на сьомому такті) всі тригери для неспотвореної кодової комбінації перебувають у нульовому стані ("1" на інверсному виході). Наявність "1" на виході хоча б одного із тригерів ("0" на інверсному виході) приводить до індикації спотворення коду ($PR = 0$). Перевірка цієї умови й формування ознаки PR виконується схемою "3Г" П.

По закінченні перших $n=7$ тактів протягом $k=4$ додаткових тактів на виході реєстра RG порозрядно з'являється інформаційна частина прийнятого повідомлення. Вона із вхідного реєстра проходить через схему "2Г" П2, яка відкривається бланковим імпульсом, на суматор $\Sigma 3$. У тому такті, коли з'являється помилковий розряд, на другий вхід цього суматора надходить коригувальний імпульс Kr з виходу блока визначення місця помилки.

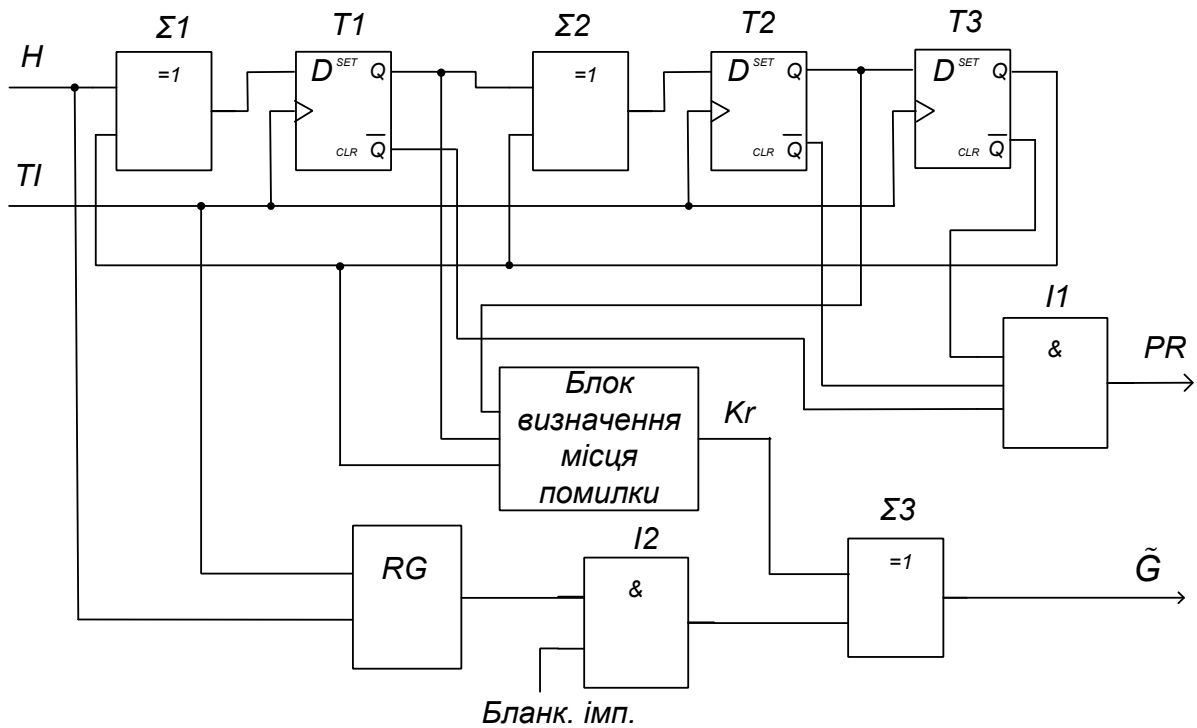


Рисунок 4

Робота схеми при відсутності помилок пояснюється за допомогою таблиці 7.

Таблиця 7 – Декодування при відсутності помилок

| № | H | $\Sigma 1$ | Вих. $T1$ | $\Sigma 2$ | Вих. $T2$ | Вих. $T3$ | Вих. $I1 (PR)$ | Вих. $I2$ | \tilde{G} |
|-----|-----|------------|--------------|------------|--------------|--------------|-------------------|--------------|-------------|
| 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | — | — | — |
| 2 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | — | — | — |
| 3 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | — | — | — |
| 4 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 | — | — | — |
| 5 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 | — | — | — |
| 6 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | — | — | — |
| 7 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | — | — |
| I | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| II | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| III | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| IV | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |

У таблиці 8 показана робота декодера при надходженні спотвореної комбінації 1011110. У третьому додатковому такті до спотвореного символу "1", що надходить із вхідного регістра,

додається символ $Kr=1$ з виходу блока визначення місця помилки, у результаті чого на виході суматора $\Sigma 3$ утворюється правильний символ "0".

Таблиця 8 – Декодування при наявності помилки

| № $T1$ | H | $\Sigma 1$ | Вих. $T1$ | $\Sigma 2$ | Вих. $T2$ | Вих. $T3$ | Вих. $I1(PR)$ | Вих. $I2$ | Kr | \tilde{G} |
|-----------|-----|------------|--------------|------------|--------------|--------------|------------------|--------------|------|-------------|
| 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | – | – | | – |
| 2 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | – | – | | – |
| 3 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 | – | – | | – |
| 4 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | – | – | | – |
| 5 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | – | – | | – |
| 6 | 1 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | – | – | | – |
| 7 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | – | | – |
| I | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 1 |
| II | 0 | 1 | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| III | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 |
| IV | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 |

2.6 Змінно-якісна частотна маніпуляція сигналів

Підвищення достовірності переданої інформації досягається багаторазовим кодуванням. Зокрема, для цих цілей застосовується змінно-якісна частотна маніпуляція переданих сигналів.

Змінно-якісний код (ЗЯ-код) являє собою код, у якому сусідні символи не можуть бути однаковими.

ЗЯ-код зручний тим, що дешифратор коду може легко розрізнити символи в слові, тому що два однакових символи ніколи не перебувають поруч. Завдяки цьому імпульси можуть передаватися без інтервалів між ними, що скорочує час передачі.

В системах телемеханіки, застосовуваних на залізничному транспорті, ознаками, що використовуються для створення ЗЯ-коду, служать частоти або фази імпульсних послідовностей.

У розглянутій системі для передачі кодової комбінації по лінії зв'язку із застосуванням змінно-якісного кодування використовується чотири частоти: дві частоти f_{H1} й f_{H0} використовуються для передачі "1" або "0" у непарних розрядах кодової комбінації (1, 3, 5,...); $f_{Ч1}$ й $f_{Ч0}$ – для передачі "1" або "0" у парних розрядах кодової комбінації (2, 4, 6,...). Тому передана

кодова комбінація складається із сигналів, частоти яких змінюються на парних і непарних позиціях. Наприклад, при передачі двійкового коду 111001 частоти сигналів будуть змінюватись в такій послідовності: f_{H1} $f_{Ч1}$ f_{H1} $f_{Ч0}$ f_{H0} $f_{Ч1}$. Частотно-часова діаграма такої послідовності має вигляд, показаний на рисунку 5.

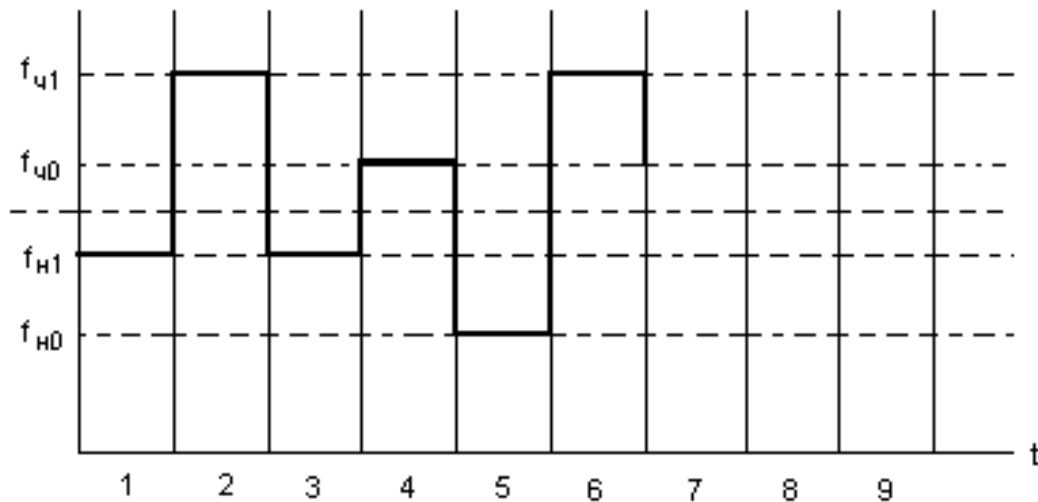


Рисунок 5 – Частотно-часова діаграма змінно-якісного коду

Перевірка правильності переданої комбінації на приймальному пункті полягає в перевірці чергування частот непарних і парних розрядів. Якщо чергування частот порушене, комбінація сприймається як помилкова.

Список літератури

- 1 Теоретические основы железнодорожной автоматики и телемеханики /Под ред. В.В. Сапожникова. – М.: Транспорт, 1995.
- 2 Тутевич В.М. Телемеханика. – М.: Высшая школа, 1985.
- 3 Ильин В.А. Телеуправление и телеизмерение. – 4-е изд., перераб. и доп. – М.: Энергоиздат, 1982.
- 4 Диспетчерская централизация / А.С. Переборов, О.К. Дрейман, Л.Ф. Кондратенко / Под ред. Вал. В. Сапожникова. – Л.: Транспорт, 1989.